

Chap.34 : Intégration d'une fonction continue sur un segment

Dans tout ce qui suivra :

- I désignera un intervalle de \mathbb{R} non vide et non réduit à un point ;
- f désignera une fonction $f : I \rightarrow \mathbb{R}$;
- \mathcal{C}_f désignera la courbe représentative de f dans un repère orthonormal $(O; \vec{i}, \vec{j})$;
- \mathbb{K} désignera \mathbb{R} ou \mathbb{C} .

1 Intégrale d'une fonction continue sur un segment

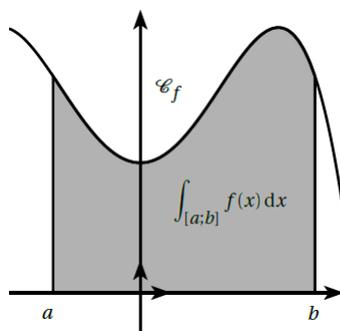
Dans toute la suite, a et b désigneront deux réels tels que $a < b$.

1.1 Généralités

Définition 1.1. • On appelle **unité d'aire** l'aire d'un carré construit sur \vec{i} et \vec{j} .

- Soient un segment $[a; b] \subset I$ et f une fonction continue sur et positive sur $[a; b]$. On appelle **intégrale** de f sur le segment $[a; b]$, l'aire \mathcal{A} du domaine situé entre :
 - \mathcal{C}_f ;
 - les droites d'équations $x = a$ et $x = b$;
 - l'axe des abscisses.

Cette aire est exprimée en unités d'aires. Elle est notée $\int_{[a;b]} f(x) dx$ ou $\int_a^b f(x) dx$ ou encore $\int_a^b f$.



Définition 1.2. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}([a; b], \mathbb{R})$.

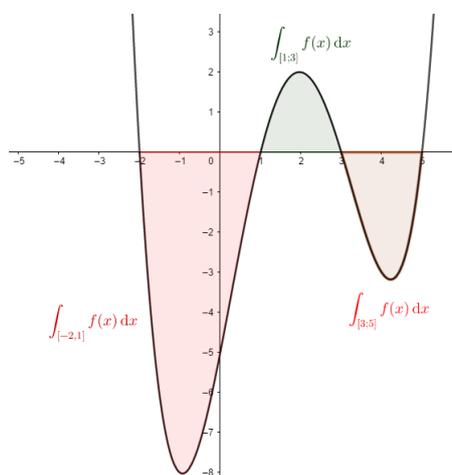
- Si f est négative sur $[a; b]$ alors $\int_{[a; b]} f(x) dx$ désigne l'opposé de l'aire du domaine décrit précédemment :

$$\int_{[a; b]} f(x) dx = - \int_{[a; b]} |f(x)| dx$$

- Si f n'est pas de signe constant sur $[a; b]$ alors $\int_{[a; b]} f(x) dx$ désigne la somme des aires comptées :
 - positivement sur tout segment inclus dans $[a; b]$ où $f \geq 0$;
 - négativement sur tout segment inclus dans $[a; b]$ où $f < 0$.

Exemple 1.3. Sur la courbe de f représentée ci-dessous :

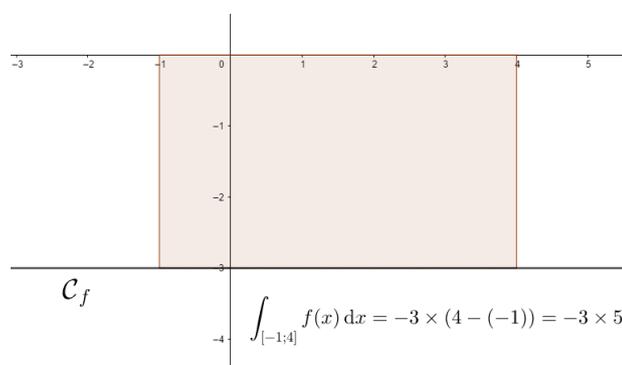
$$\int_{-2}^5 f(x) dx = - \int_{-2}^1 |f(x)| dx + \int_1^3 f(x) dx - \int_3^5 |f(x)| dx$$



Remarque 1.4. Il suffit parfois d'appliquer la définition pour calculer une intégrale :

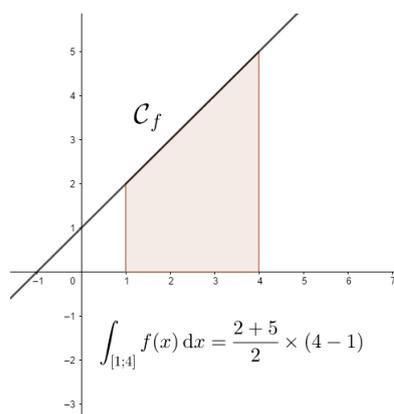
- si $f(x) = k$ sur $[a; b]$ alors $\int_{[a; b]} f(x) dx$ est l'aire algébrique d'un rectangle de dimensions k et $b - a$:

$$\int_{[a; b]} f(x) dx = k(b - a)$$



- si f est une fonction affine du type $f(x) = mx + p$ positive sur $[a; b]$ alors $\int_{[a;b]} f(x) dx$ est l'aire algébrique d'un trapèze de hauteur $b - a$, de bases $f(a)$ et $f(b)$:

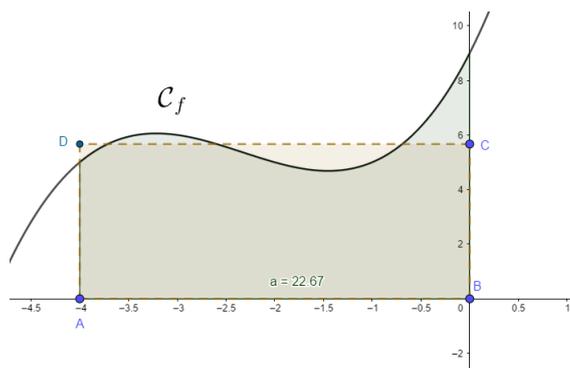
$$\int_{[a;b]} f(x) dx = \frac{f(a)+f(b)}{2} \times (b - a)$$



Définition 1.5. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}([a; b], \mathbb{R})$. On appelle **valeur moyenne** de f sur $[a; b]$ le réel :

$$\mu = \frac{1}{b-a} \int_{[a;b]} f(x) dx$$

Remarque 1.6. La valeur moyenne d'une fonction sur un segment s'interprète géométriquement : il s'agit de la hauteur du rectangle ABCD dont l'aire algébrique est égale à $\int_{[a;b]} f(x) dx$.



1.2 Propriétés de l'intégrale sur un segment

Proposition 1.7. Linéarité.

$\forall (f, g) \in \mathcal{C}([a; b], \mathbb{R})^2, \forall \lambda \in \mathbb{R} :$

- $\int_{[a;b]} (f + g)(x) dx = \int_{[a;b]} f(x) dx + \int_{[a;b]} g(x) dx$
- $\int_{[a;b]} (\lambda f)(x) dx = \lambda \int_{[a;b]} f(x) dx$

Proposition 1.8. *Positivité et croissance sur un segment.*

Soit $(f, g) \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})^2$:

- si f est positive sur $[a; b]$ alors $\int_{[a; b]} f(x) dx \geq 0$;
- si $f \leq g$ alors $\int_{[a; b]} f(x) dx \leq \int_{[a; b]} g(x) dx$.

Proposition 1.9. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$:

$$\left| \int_{[a; b]} f(x) dx \right| \leq \int_{[a; b]} |f(x)| dx$$

Proposition 1.10. Relation de Chasles.

Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$:

$$\forall c \in [a; b], \int_{[a; b]} f(x) dx = \int_{[a; c]} f(x) dx + \int_{[c; b]} f(x) dx$$

Théorème 1.11. Théorème de nullité.

Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$ **positive** :

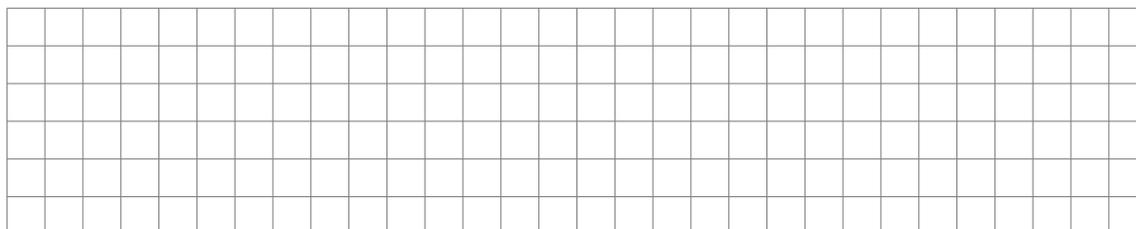
$$\int_{[a; b]} f(x) dx = 0 \Leftrightarrow f \text{ est nulle sur } [a; b]$$

Remarque 1.12. Soit f définie par $f(x) = 1 - x$.

$\int_{[0; 2]} f(x) dx = 0$ mais f n'est pas nulle sur $[0; 2]$.

L'hypothèse " f est positive sur le segment" est donc nécessaire.

Preuve :



1.3 Extension de la notation

La notation $\int_{[a; b]} f(x) dx$ n'a de sens que :

- si $a < b$ puisqu'il le faut pour que l'intervalle $[a; b]$ ait du sens.
- si f est à valeurs réelles.

On va donc proposer maintenant de « prolonger » ce concept « d'intégrale de a à b ».

Définition 1.13. Soient $(a, b) \in I^2$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{R})$:

- si $a < b$ alors $\int_a^b f(x) dx$ est l'intégrale de f sur le segment $[a; b]$ comme définie précédemment ;
- si $a = b$ alors $\int_a^b f(x) dx = 0$;

- si $a > b$ alors $\int_a^b f(x) dx = -\int_{[b;a]} f(x) dx$

Remarque 1.14. • La linéarité et la relation de Chasles s'appliquent toujours dans le cas où $a \geq b$.

- Par contre, les propriétés liées à l'ordre (positivité, croissance, majoration de la valeur absolue d'une intégrale) ne s'appliquent que dans le cas où $a < b$.

Définition 1.15. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{C})$. Alors :

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b \operatorname{Re}(f)(x) dx + i \int_a^b \operatorname{Im}(f)(x) dx$$

2 Quelques résultats d'intégration numérique

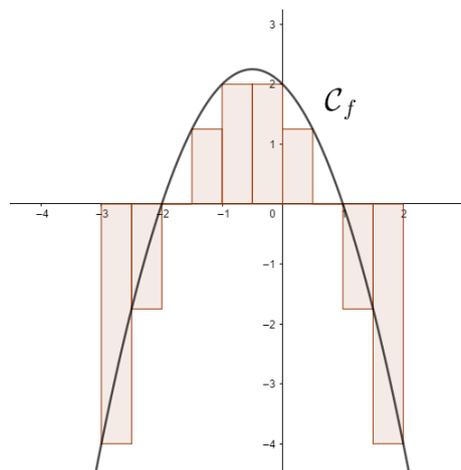
2.1 Somme de Riemann et méthode des rectangles

Définition 2.1. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$. On appelle sommes de Riemann de f sur $[a; b]$ les nombres définis par :

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, R_n = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right)$$

Exemple 2.2. Si $f(x) = (-x + 1)(x + 2)$ et si $n = 10$ sur $[-3; 2]$:

$$R_n = \frac{5}{10} \sum_{k=0}^9 f\left(-3 + k \frac{5}{10}\right)$$



Remarque 2.3. L'interprétation géométrique a déjà été étudiée en informatique : R_n est une somme d'aires algébriques de rectangles. Nous avons écrit un algorithme permettant de calculer R_n par la méthode des rectangles à gauche.

```

def f(x):
    return((-x+1)*(x+2))

def riemann(f,a,b,n):
    s=0
    h=(b-a)/n
    x=a
    for i in range(n):
        s=s+f(x)
        x=x+h
    return(h*s)

print(riemann(f,-3,2,10))

```

Théorème 2.4. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$ alors :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} R_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f\left(a + k \frac{b-a}{n}\right) = \int_a^b f(x) dx$$

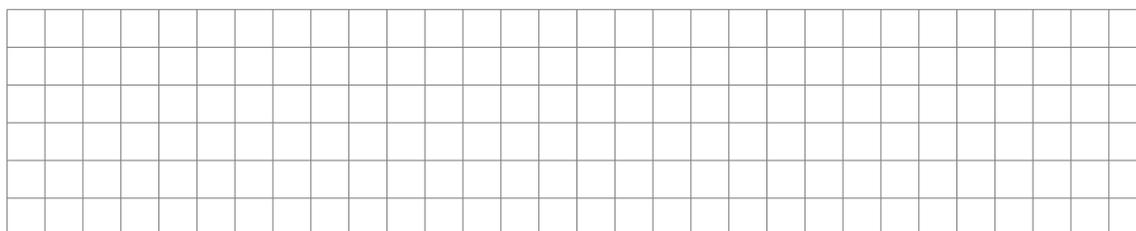
Preuve :

Dans le cas d'une fonction de classe \mathcal{C}^1 .

1. Démontrer qu'il existe $M \in \mathbb{R}_+$ tel que :

$$\forall (x, y) \in [a; b]^2, |f(y) - f(x)| \leq M |y - x|.$$

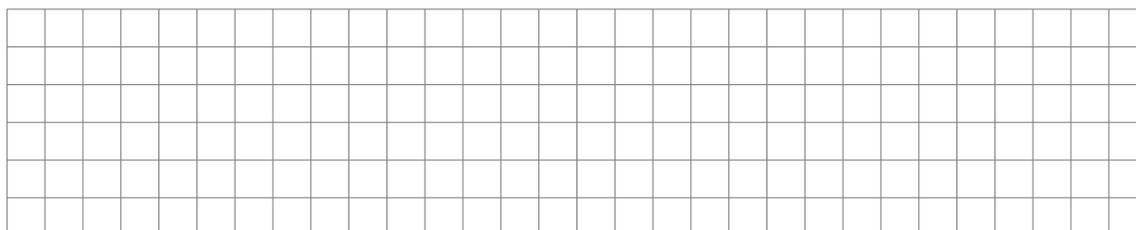
2. En déduire que $|R_n - \int_a^b f(x) dx| \leq \frac{M(b-a)^2}{n}$.
3. En déduire que $\lim R_n = \int_a^b f(x) dx$.



Application 2.5. Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, on pose :

$$1. u_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{n+k} \qquad 2. v_n = \sum_{k=1}^n \frac{n}{n^2+k^2}$$

Démontrer que les suites $(u_n)_{n \geq 1}$ et $(v_n)_{n \geq 1}$ convergent et déterminer leur limite.



2.2 Méthode des trapèzes

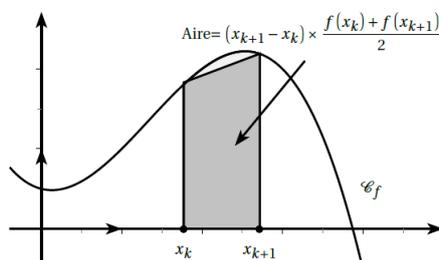
Théorème 2.6. Soient un segment $[a; b] \subset I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$.

On approche $I_k = \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx$ par l'aire d'un trapèze rectangle dont la hauteur est $x_{k+1} - x_k$ et les bases ont pour longueur $f(x_k)$ et $f(x_{k+1})$. On pose :

$$T_n = \sum_{k=0}^{n-1} \frac{f(x_k) + f(x_{k+1})}{2} \times \frac{b-a}{n} = \frac{b-a}{n} (f(a) + f(b)) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k)$$

Alors

$$\lim T_n = \int_a^b f(x) dx$$



3 Calcul intégral

3.1 Intégrale et primitives

Théorème 3.1. Théorème fondamental du calcul intégral. Soit $x_0 \in I$ et $f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$. Soit la fonction F définie sur I par $F(x) = \int_{x_0}^x f(x) dx$.

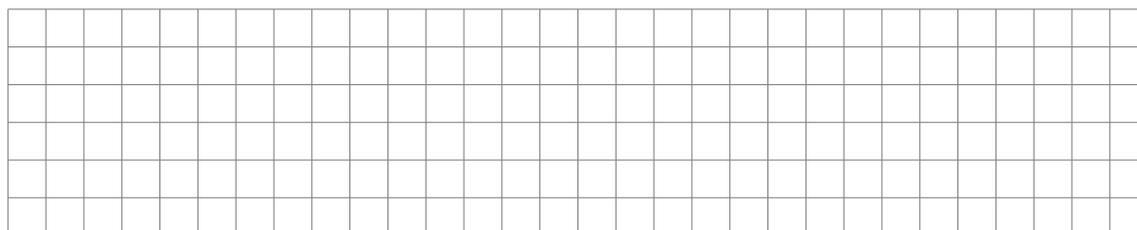
Alors F est l'**unique** primitive de f s'annulant en x_0 .

Théorème 3.2. Soient $(a, b) \in I^2, f \in \mathcal{C}(I, \mathbb{K})$ et F **une** primitive de f sur I . Alors :

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) \text{ aussi noté } [F(x)]_a^b$$

Application 3.3. Calculer les intégrales suivantes :

1. $\int_0^1 \frac{e^x}{1+e^x} dx$
2. $\int_0^{\frac{\pi}{3}} \cos(t) \sin^4(t) dt$
3. $\int_0^1 t e^{t^2} dt$
4. $\int_0^{\frac{\pi}{4}} \tan(\theta) d\theta$
5. $\int_0^1 \frac{x^3}{1+x^4} dx$
6. $\int_{-1}^1 |t^2 - t| dt$



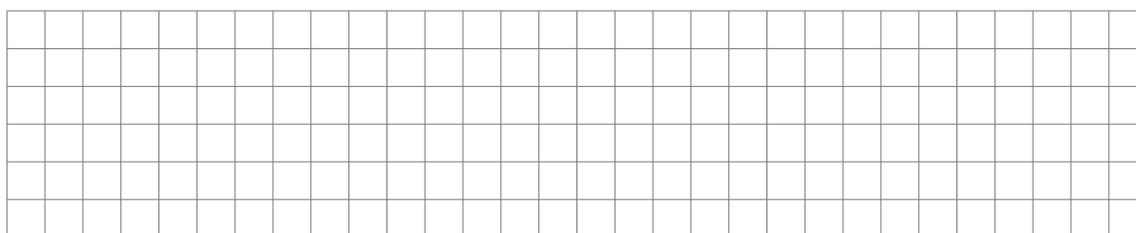
Application 3.4. Cas des fonctions rationnelles.

1. Calculer $A = \int_{-1}^1 \frac{1+x}{1+x^2} dx$

2. (a) Démontrer qu'il existe $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$, $\frac{t-1}{t^2-5t+6} = \frac{\alpha}{t-2} + \frac{\beta}{t-3}$

(b) Calculer $B = \int_0^1 \frac{t-1}{t^2-5t+6} dt$

3. Calculer $C = \int_0^1 \frac{3+2x}{1+x^2} dx$



3.2 Intégration par parties

Théorème 3.5. Intégration par parties.

Soient $(a, b) \in I^2$, $(u, v) \in \mathcal{C}^1(I, \mathbb{K})^2$, alors :

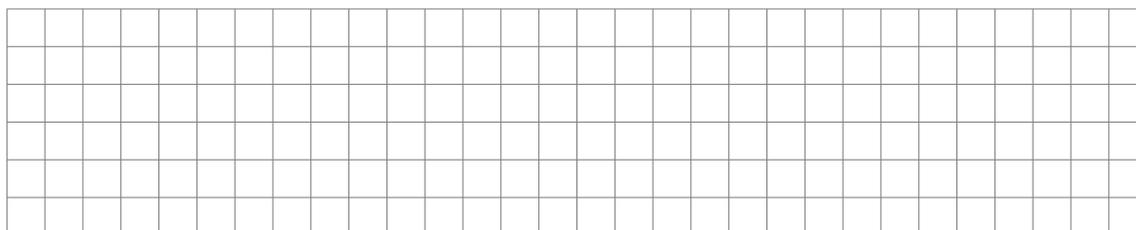
$$\int_a^b u'(t)v(t) dt = [u(t)v(t)]_a^b - \int_a^b u(t)v'(t) dt$$

Méthode 3.6. L'intégration par parties est notamment utilisée lorsqu'on cherche une intégrale d'un produit du type $P(t)e^{\lambda t}$, $P(t)\cos(\lambda t)$, $P(t)\sin(\lambda t)$, $P(t)\ln(t)$ ou $P(t)\arctan(t)$.

On pose par exemple $v(t) = P(t)$ et $u'(t) = \cos(\lambda t)$, puis on applique la formule d'intégration par partie.

On est capable de calculer une primitive et la dérivée de chacune de ces fonctions. Avec cette méthode, le degré de la fonction polynomiale P diminue.

Application 3.7. Calculer $A = \int_{-3}^0 (t-2)e^{-t} dt$ et $B = \int_0^\pi t^2 \cos(t) dt$.



3.3 Changement de variable

Théorème 3.8. Soient I et J deux intervalles de \mathbb{R} , $\varphi : J \rightarrow I$ une fonction de classe \mathcal{C}^1 et $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction continue.

Soit $(a, b) \in J^2$, on a :

4 Formule de Taylor avec reste intégral

Théorème 4.1. Soit $f \in \mathcal{C}^{n+1}(I, \mathbb{K})$ alors :

$$\forall x \in I, f(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a) + \int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$$

Remarque 4.2.

- La somme $\sum_{k=0}^n \frac{(x-a)^k}{k!} f^{(k)}(a)$ est une fonction polynomiale en x , elle est souvent appelée **polynôme de Taylor** de f à l'ordre n en a et notée $T_n(x)$
- L'intégrale $\int_a^x \frac{(x-t)^n}{n!} f^{(n+1)}(t) dt$ est appelée le **reste intégral** de f à l'ordre n en a et notée $R_n(x)$.
- On a alors :

$$f(x) = T_n(x) + R_n(x)$$

La formule permet donc d'approcher $f(x)$ par une expression polynomiale $T_n(x)$. Le reste intégral peut être vu comme l'erreur commise en réalisant cette approximation.

Application 4.3. On considère la fonction $f : x \mapsto \ln(1+x)$ définie sur $I =]-1; +\infty[$.

1. Démontrer par récurrence que $f^{(n)}(x) = \frac{(-1)^{n+1}(n-1)!}{(1+x)^n}$ pour $n \in \mathbb{N}^*$.
2. En déduire que pour tout $n \in \mathbb{N}^*$ et tout $x \in \mathbb{R}_+$:

$$|f^{(n+1)}(x)| \leq n!.$$

3. Démontrer que pour tout $n \in \mathbb{N}^*$ et tout $x \in \mathbb{R}_+$:

$$\left| \ln(1+x) - \sum_{k=1}^n \frac{(-1)^{k+1} x^k}{k} \right| \leq \frac{x^{n+1}}{n+1}.$$

